

# Stabilität, Fehleranalyse, Qualität

---

Feifan Chen

Betreuer: Julian Kunkel

Seminar: Modellierung und Simulation

Wintersemester 2012/2013

Universität Hamburg – Informatik

– Wissenschaftliches Rechnen

# Index

1. Einführung
2. Probleme und Fehler bei der numerischen Berechnung
3. Qualität einer Methode
4. Diagnose
5. Zusammenfassung

# Einführung

- Einsatz der wissenschaftlichen Software in immer mehreren Bereichen für wichtigere Anwendungen
- Exaktheit und Zuverlässigkeit sind wesentlich

# Einführung

- Einer der Schwierigkeiten bei der Entwicklung -  
Numerische Berechnung:
  - Funktionen: stetig -> diskretisiert
  - Prozesse: unbegrenzt -> begrenzt
  - Zahlen: reelle -> endliche Genauigkeit
    - Approximation
    - Vermeidung der Fehler unmöglich

# Einführung

- Verwaltung der Fehler, um anzupassen und zu optimieren
- Berücksichtigung:
  - Eigenschaften der Fehler
  - Wie die Fehler fortpflanzen

# Einführung

- Inhalt der Präsentation:
  - Was für Fehler kommen (häufig) vor?
  - Wie wird „Qualität“ einer Software/Methode definiert?  
Welche Bestandteile bilden den Begriff „Qualität“?
  - Wie wird die Qualität bemessen bzw. bewertet?

## 2. Probleme und Fehler bei der numerischen Berechnung

- Hauptproblem
- Grundfehler
  - Abrundung
  - Kürzbarkeit
  - Rekursion
  - Ganzzahlüberlauf
- Anomale Verhalten des Programms
- Softwarefehler
- Reales Beispiel

# Hauptprobleme

- Der genaue Eingabewert ist nicht bekannt
- Manche Berechnungen können nicht genau durchgeführt werden



# Grundfehler – Abrundung (Rounding)

- Nach jeder Operation wird das Ergebnis gerundet.
- Die Fehler pflanzen fort.

# Grundfehler – Abrundung (Rounding)

- Beispiel: Ein MATLAB Code in der Norm IEEE 754 double:

```
function step(a,b,n)
% step from a to b with n steps
h=(b-a)/n;
x=a;
disp(x)
while x < b,
    x = x + h;
    disp(x)
end
```

- $a = 1, b = 2, n = 3$ 
  - $h = 1/3 = 0,333\dots$
  - Nach drei Schritten:  $x = 1 + 0,333*3 = 1,999\dots < 2$
  - Schleife geht weiter.
  - Vierter Schritt gebraucht → Fehler!

# Grundfehler – Abrundung (Rounding)

- Beispiel: Ein MATLAB Code in der Norm IEEE 754 double:

```
function step(a,b,n)
% step from a to b with n steps
h=(b-a)/n;
x=a;
disp(x)
while x < b,
    x = x + h;
    disp(x)
end
```

- $a = 1, b = 1,1, n = 3$ 
  - $h = 0,1/3$ ,  $x$  und  $b$  beide sind Dezimalzahlen.
  - Vergleich von  $b$  und  $x$  wie gewünscht
  - Nach drei Schritten:  $x = b$
  - → Richtig!

# Grundfehler – Abrundung (Rounding)

- Empfehlung: bei Schleifen reelle Variable statt ganzzahlige Variable zu benutzen
- Lösung bei der Verwendung von reeller Variable:

```
function step(a,b,n)
% step from a to b with n steps
h=(b-a)/n;
x=a;
disp(x)
while x <= b, while x < b-h/2,
    x = x + h;
    disp(x)
end
```

# Grundfehler – Kürzbarkeit (Cancellation)

- Kürzbarkeit ist eine Eigenschaft von Elementen einer algebraischen Struktur.
- Definition:
  - Ein Element  $c \in M$  heißt linkskürzbar, wenn für alle  $a, b \in M$  gilt:  
$$c*a = c*b \rightarrow a = b,$$
  - Ein Element  $c \in M$  heißt rechtskürzbar, wenn für alle  $a, b \in M$  gilt:  
$$a*c = b*c \rightarrow a = b,$$
  - Ein Element  $c \in M$  heißt kürzbar, wenn  $c$  links- und rechtskürzbar ist.
  - Eine Halbgruppe  $(S, *)$  heißt kürzbar, wenn jedes  $c \in S$  kürzbar ist.
- Die Menge der reellen Zahlen mit üblichen Addition/Multiplikation/Subtraktion/Division ist kürzbar.

# Grundfehler – Kürzbarkeit (Cancellation)

- Kommt während Subtraktion zwei fast gleichen Größen vor
- Sei  $x_1=1,243\pm 0,0005$  und  $x_2=1,234\pm 0,0005$ .  
 $x_1-x_2=0,009\pm 0,001$ .  
→ Großer Unterschied

# Grundfehler – Kürzbarkeit (Cancellation)

- Beispiel: Die Lösung für die allgemeine quadratische Gleichung  $ax^2 + bx + c = 0$  ( $a \neq 0$ ) lauten:

$$x^\alpha = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$x^\beta = \frac{-2c}{b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

- Mathematisch gleich, numerisch ungleich

# Grundfehler – Kürzbarkeit (Cancellation)

- Sei  $a = 1,0 \cdot 10^{-5}$ ,  $b = 1,0 \cdot 10^3$ ,  $c = 1,0 \cdot 10^3$ ,

$$x^\alpha = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$x^\beta = \frac{-2c}{b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

- $x_1^\alpha = -3,0518$ ,  $x_2^\alpha = -1,0000 \cdot 10^8$ ,
- $x_1^\beta = -1,0000$ ,  $x_2^\beta = -3,2768 \cdot 10^7$ .
- → Ganze unterschiedliche Ergebnisse!



# Grundfehler – Kürzbarkeit (Cancellation)

- Sei  $a = 1,0 \cdot 10^{-5}$ ,  $b = 1,0 \cdot 10^3$ ,  $c = 1,0 \cdot 10^3$ ,

$$x^\alpha = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$x^\beta = \frac{-2c}{b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

- $x_1^\alpha = -3,0518$ ,  $x_2^\alpha = -1,0000 \cdot 10^8$ ,
- $x_1^\beta = -1,0000$ ,  $x_2^\beta = -3,2768 \cdot 10^7$ .
- $x_2^\alpha$  und  $x_1^\beta$  sind korrekte Lösungen!

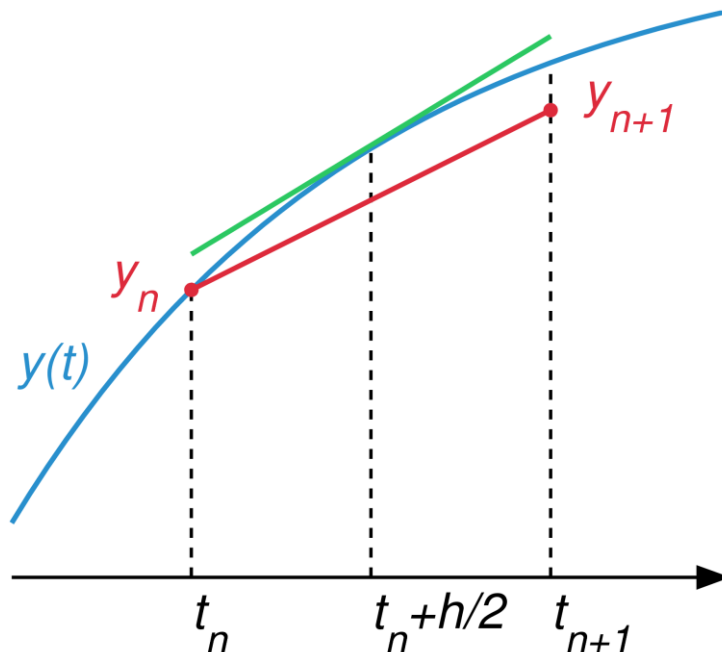
# Grundfehler – Kürzbarkeit (Cancellation)

- Lösung:
  - Verwendung von double Genauigkeit verbessert nicht
  - Algorithmus wechseln
  - Das Zeichen  $\pm$  von  $b$  entscheidet, welche Formel benutzt werden soll.

# Grundfehler – Rekursion (Recursion)

- Beispiel: Midpoint Method

$$y_{n+1} = y_n + hf\left(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}f(t_n, y_n)\right)$$



- Quelle: [http://en.wikipedia.org/wiki/Midpoint\\_method](http://en.wikipedia.org/wiki/Midpoint_method)

# Grundfehler – Ganzzahlüberlauf (Integer overflow)

- Beispiel: Fakultätsfunktion auf einem Computer mit der 32 bit integer Arithmetik:
- Bis  $12!$  kann richtig ausgerechnet werden
- Bei  $13!$  ist das Ergebnis falsch
- Bei  $17!$  kommt eine negative Zahl als Ergebnis raus
  
- Lösung: Keine Berechnung von der Fakultätsfunktion

# Anomale Verhalten des Programms

- Unangemessene Behandlung mit nicht abbrechenden Dezimalzahlen
- Inkonsistente Genauigkeit
- Falsche Abbruchkriterien
- Nicht offensichtliche falsche Code
- Instabile Algorithmen
- Überprüfung der Gleichheit

# Softwarefehler

- Requirement bugs
- Implementation bugs
- Process bugs
- Build bugs
- Deployment bugs
- Future planning bugs
- Documentation bugs

# Reales Beispiel

- Kommunalwahl in Schleswig-Holstein
  - Eine Partei 4,97% → 5%
  - Durfte deswegen in den Landtag

## 3. Qualität einer Methode

- Genauigkeit
- Exaktheit
- Zuverlässigkeit
- Stabilität
- Fehleranalyse
- Rückwärtsfehler
- Machine Precision
- Qualität einer Software



# Genauigkeit (Precision)

- Die Genauigkeit bezieht sich auf die Anzahl der Dezimalstellen, die für das Rechnen, die Eingabe und die Ausgabe verwendet wird.

# Exaktheit (Accuracy)

- Die Exaktheit bezieht sich auf die absoluten oder relativen Fehler von einer approximativen Größe.

- Absoluter Fehler:

$$|x - x^*|$$

- Relativer Fehler:

$$\frac{|x - x^*|}{|x^*|}$$

$x^*$ : tatsächlicher Wert

$x$ : ausgerechneter Wert

# Exaktheit vs. Genauigkeit

- Die Exaktheit und die Genauigkeit müssen nicht übereinstimmend sein. Hohe Genauigkeit bedeutet nicht hohe Exaktheit.

# Zuverlässigkeit (Reliability)

- Die Zuverlässigkeit misst, wie oft (in Prozent) die Software versagt, in dem Sinne, dass der herausgekommene echte Fehler größer als der erlaubte/geplante Fehler ist.

# Stabilität (Stability)

- Die Stabilität befasst sich mit der Empfindlichkeit einer Methode bei (Abrundungs-) Fehlern im Lösungsprozess.
- Eine Methode, die die Exaktheit der Lösung genauso garantiert wie die Daten es gewährleistet, heißt stabil.

# Stabilität (Stability)

- Beispiel einer instabilen Methode:

$$1,6x^2 + 100,1x + 1,251 = 0$$

Durch die Formel

$$x^{\alpha} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

ergeben

$$x_1 = 62,53, x_2 = 0,03125.$$

Durch die Beziehung

$$x_1 x_2 = c/a$$

ergibt

$$x_2 = 0,01250.$$

Die richtigen Lösungen:

$$x_1 = 62,55, x_2 = 0,0125.$$

# Fehleranalyse (error analysis)

- Die Fehleranalyse behandelt die Analyse der kumulativen Auswirkungen von Fehlern.
- Meistens Abbruch- und Abrundungsfehler.

- Beispiel:

$$p(x) = p_0 + p_1x + p_2x^2 + \dots + p_nx^n$$

- Um zu wissen, ob das Polynom mit  $x = \alpha$  richtigen Wert ausgibt, kann eine Fehleranalyse durchgeführt werden.

# Fehleranalyse (error analysis)

- **Vorwärtsfehleranalyse:**
  - Wie nah ist die berechnete Lösung an die exakte Lösung?
- **Rückwärtsfehleranalyse**
  - Wie gut erfüllt die berechnete Lösung das zu lösende Problem?



# Fehleranalyse (error analysis)

- **Beispiel:**

$$\text{Sei } A = \begin{pmatrix} 99 & 98 \\ 100 & 99 \end{pmatrix} \text{ und } b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Die Lösung für die Gleichung  $Ax = b$  ist  $x = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$\text{Sei } \hat{x} = \begin{pmatrix} 2,97 \\ -2,99 \end{pmatrix}, \hat{x} - x = \begin{pmatrix} 1,97 \\ -1,99 \end{pmatrix} \quad \text{Ergebnis der Vorwärtsfehler-analyse}$$

$\hat{x}$  schlechte Lösung? Jedoch das Residuum

$$r = b - A\hat{x} = \begin{pmatrix} -0,01 \\ -0,01 \end{pmatrix} \quad \text{Ergebnis der Rückwärtsfehler-analyse}$$

# Fehleranalyse (error analysis)

- Beispiel:

$$\text{Sei } A = \begin{pmatrix} 99 & 98 \\ 100 & 99 \end{pmatrix} \text{ und } b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Die Lösung für die Gleichung  $Ax = b$  ist  $x = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$\text{Sei } \hat{x} = \begin{pmatrix} 1,01 \\ -0,99 \end{pmatrix}, \hat{x} - x = \begin{pmatrix} 0,01 \\ -0,01 \end{pmatrix} \quad \text{Ergebnis der Vorwärtsfehler-analyse}$$

$\hat{x}$  schlechte Lösung? Jedoch das Residuum

$$r = b - A\hat{x} = \begin{pmatrix} -1,97 \\ -1,97 \end{pmatrix} \quad \text{Ergebnis der Rückwärtsfehler-analyse}$$

# Rückwärtsfehler (backward error)

Der Rückwärtsfehler an der Stelle  $\tilde{x}$ :

$$B(\tilde{x}) = \inf(\|\Delta z\|_z; \Delta z \in (\tau) \text{ und } g(z + \Delta z) = \tilde{x})$$

Wobei ,

$(\tau)$  ist die Menge der akzeptierbaren  
Störung/Abweichung,

und  $x = G(y) = g(z)$ .

# Machine Precision

- Notation von „machine precision“:

$$\Psi = 1^+ - 1$$

Wobei  $1^+$  ist Nachfolger von 1 in der Computer Arithmetik

# Qualität einer Software

- Qualitätsquote eines zuverlässigen Algorithmus an der Stelle  $\tilde{x}$  ist definiert durch:

$$J(\tilde{x}) = \frac{B(\tilde{x})}{\Psi}$$

Nach der Definition,  $J(\tilde{x}) \geq 1$

$J = 1 \rightarrow$  beste Qualität

$J$  signifikant größer als 1  $\rightarrow$  schlechte Qualität

# Diagnose

- PRECISE: ein Set von Tools.
- Hilft Nutzer dabei, Experimente einzurichten, um die Exaktheit zu untersuchen.

# Diagnose

- Modul 1: ein Modul für statistische Rückwärtsfehleranalyse, das die folgenden Bewertungen bereitstellt:
  - Rückwärtsfehler
  - Quote der Zuverlässigkeit und der Qualität
  - Messung des Sicherheitsintervalls
  - .....
- Modul 2: ein Modul für Analyse der Empfindlichkeit mit graphischer Darstellung.

# Diagnose

- Seit 1988 eingesetzt für Entdeckung und Untersuchung der Probleme in industriellen Anwendungen.
- Prüfung der Algorithmen und Simulationssoftware in akademischen Bereichen.



# Zusammenfassung

- Häufig vorkommende Fehler und Probleme bei der wissenschaftlichen Software, insbesondere bei der numerischen Berechnung
- Definition und Elemente von der Qualität einer Methode bzw. einer Software
- PRECISE als Diagnose-Tools

# Quelle

- Einarsson, B. (2005): *Accuracy and Reliability in Scientific Computing*. SIAM, Philadelphia.
- [http://en.wikipedia.org/wiki/Midpoint\\_method](http://en.wikipedia.org/wiki/Midpoint_method)
- [http://de.wikipedia.org/wiki/IEEE\\_754](http://de.wikipedia.org/wiki/IEEE_754)
- <http://de.wikipedia.org/wiki/K%C3%BCrzbarkeit>